Subaccount is set to 0315-000414/REE

File 347: JAPIO Dec 1976-2005/Dec(Updated 060404) (c) 2006 JPO & JAPIO

Set Items Description

?s pn=jp 2023279

S2 1 PN=JP 2023279

?t s2/7/all

2/7/1

DIALOG(R) File 347: JAPIO (c) 2006 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

03047779 **Image available**
CAPACITY VARIABLE TYPE COMPRESSOR

PUB. NO.: 02-023279 [**JP 2023279** A PUBLISHED: January 25, 1990 (19900125)

INVENTOR(s): TANAKA YOSUKE

NAWADEYA KAZUHIRO

APPLICANT(s): DAIKIN IND LTD [000285] (A Japanese Company or Corporation),

JP (Japan)

APPL. NO.: 63-174294 [JP 88174294] FILED: July 12, 1988 (19880712)

ABSTRACT

PURPOSE: To enlarge a capacity control range by a method wherein an unload mechanism to vary a delivery amount of a refrigerant per one process of a compressing motion is combined with the number of revolutions control means of a compression drive means to vary the number of compressing motion times per a specified time.

CONSTITUTION: In a capacity variable type compressor 100, a motor 2 and a compression element 4 driven by means of a crank shaft 3 of the motor are contained in a closed casing 1. The compression element 4 is formed such that pistons 61 and 62 contained in a plurality of cylinders 51 and 52 are connected to an eccentric shaft part 30 of the crank 3 through connecting rods 71 and 72, respectively. In this case, an unload mechanism 7 having on unloader valve 71 the inside of which is opened and closed to and from a low pressure area on the suction side in a casing 1 is mounted to a delivery chamber 6 of the one cylinder 51. A number of revolutions control means 8 is connected to the source line of a motor 2, This constitution causes variation of a delivery amount of a refrigerant and the number of compressing motion times and enlargement of a capacity control range. ?logoff

JP, A No. 2-23279

Applicant: Daikin Kogyo Co., Ltd.

Date of Application: July 12, 1988

Application Number: Patent Application No. 63-174294

Title: Capacity Variable Type Compressor

A capacity variable type compressor has a motor 2 and a compressing element 4 driven with a crankshaft 3 of the motor 2 inside a hermetical casing 1 comprising a low-pressure dome. The compressing element 4 is reciprocating V-shaped 2 cylinder type. The compressing element 4 is provided with two cylinders 51, 52 in a frame 5. Each of pistons 61, 62 slid inside the cylinder 51 or 52 is connected to a bias shaft part 30 through connecting rod 71 or 72.

There are some operating modes such as Modes 1 and 5, Modes 2 and 6 or the like in Fig. 3, whose capacity control value by an unload mechanism 7 are different at the same frequency. In this case, a voltage control part varying supply voltage value is mounted on controlling means 8 of rotational speed comprising an inverter control circuit. This voltage control portion is constructed, for example, by adjusting the wide of gate signal that is outputted to PWM control portion.

- 1 hermetical casing
- 2 motor
- 3 crankshaft
- 4 compressing element
- 5 frame
- 51,52 cylinder
- 6 discharge chamber

- 61,62 piston
- 7 unload mechanism
- 71 unloader valve
- 72 back pressure room
- 71,72 connecting rod
- 73 three-way selector valve
- 9 connection of outside suction inlet
- 8 controlling means of rotational speed
- 10 collecting ring
- 11 inside discharge outlet
- 12 connection of outside discharge outlet
- 100 capacity variable type compressor
- 200 outdoor equipment
- U1-U5 indoor unit

®日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

◎ 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-23279

®Int. Cl. 5

識別記号 广内整理番号

❸公開 平成2年(1990)1月25日

F 04 B 49/02 49/06 3 3 1 Z 3 4 1 B

6792-3H 6792-3H

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全6頁)

会発明の名称 能力可変形圧縮機

②特 願 昭63-174294

②出 顧 昭63(1988) 7月12日

⑩発 明 者 田 中 陽 介 大阪府堺市築港新町 3 丁12番地 ダイキン工業株式会社堺 製作所臨海工場内

⑩発 明 者 畷 谷 和 弘 大阪府堺市築港新町3丁12番地 ダイキン工業株式会社堺 製作所臨海工場内

⑩出 願 人 ダイキン工業株式会社 大阪府大阪市北区中崎西2丁目4番12号 梅田センターピ

個代 理 人 弁理士 津田 直久

明知書

1. 與明の名称

能力可要形压的機

- 2. 特許請求の報題
- 1) 圧組要素(4) と該圧縮要素(4) を駆動するモータ(2) とを備え、前配圧縮要素(4) での冷燥の注解出を制御して、圧縮動作一工程あたりの吐出量を変更するアンロード機構(7) と、前配モータ(2) の回転数を制御して、定時間あたりの圧縮動作の回数を変更する回転数制の手段(8) とを設けていることを特徴とする能力可変形圧組織。
- 2) 回転数制御手段(8)が、モータ(2)への供給電原周波数を変更するインパータ制御回路であり、かつ、一の設定周波数で前記モータ(2)を回転するとき、アンロード機構(7)での制御値に応じて、前記モータ(2)への供給電圧を電流がほぼ最小となる値に制御する電圧制御部を備える観水項1記載の能力可変形圧縮機。

3. 発明の詳細な説明

(应案上の利用分野)

本発明は、広観な他力制御が行え、主として ビル等の多室空間システムへの使用に好適な圧縮 機に関する。

(従来の技術)

一般に、多数の窓内機を備える多窓空間システムでは、窓内機の運転台数による負荷変動幅が 大きいため、窓外機に装備される圧縮機はその能力を制御可能に構成している。

この圧縮機の能力制御には、大別して二つの方式がある。一つは、実開昭 5 9 - 1 8 1 2 7 9 号公報等に関示され、かつ、第 6 図に示すように、圧縮要素(C)を構成する複数の気質(K 1)の吐出側(H)を、アンローダ弁(B)を介して吸入側(し)に関放することにより、有効気質数を減らして、圧縮動作一工程あたりの吐出量を制限するという所得アンロード機構による方式である。他

の一つは、特別的 5 9 - 5 6 0 3 7 号公银等に関示され、かつ、第 7 図に示すように、圧縮要素収別用を一タ (M)の電源ライン (U, V, W)に、コントローラ (Q)から出力されるゲート信号 (G1~G3)で関係作するパワートランジスタ (T1~T8)を備えた不等パルスを接続し、コントロータ (B)を備えた不等パルスを接続し、コントロータ (B)を備えたで、P W M 制御部(P)を介して整流の路(D)の出力側面を通り、(P)を介して整流の路(D)の出力側面を通り、(P)を介して整流の路(D)の出力側面を通り、と一タ (M)への供給周波を変更してもの回数を変更する所謂インパータ等による回転数制御手段である。

(発明が解決しようとする課題)

しかし、前者のアンロード機構では、総気質 数のうち特定の気質(KI)をアンローダ弁 (B)により無効にするというやり方のため、総 気質数によってその能力制御の刻み値が決めら

(課題を解決するための手段)

をこで、本見明では、圧縮要素(4)と該圧 縮要素(4)を駆動するモータ(2)とを備え、 前記圧縮要素(4)での冷様の注排出を制御し て、圧縮動作一工種あだりの吐出量を変更するア ンロード機構(7)と、前記モータ(2)の回転 数を制御して、定時間あたりの圧縮動作の回数を 変更する回転数制御手段(8)とを設けることと した。 れ、フルロード 医転時の 1 0 0 % に対し 2 分の 1 の 5 0 % や 3 分の 1 の 3 3 % 等といったとび 2 の 2 切り 2 分の 1 の 3 3 % 等といったとび 2 の 2 切り 3 3 % 等といった。後者の 4 ンパーク等による回転数額のものでは 2 グート信号(G 1 ~ G 3)の出力タイミングを変えるが、 そータ 効 平等の 点でその 変更 周 波数の下限値は 3 0 H z 程度に 抑えられる ため 1 の 2 の 2 の 2 の 3 の 1 に 2 で 8 0 H z 又は 8 0 H z (定格)に 対 6 の で 8 位 が 5 0 % 程度に し か 低 域 する ことができない。

一、機械式のアンロード機構による能力 熱御では、負荷変動に対するきめ細かな勧仰が行いがたいし、又、回転数制御による場合には、施力制御幅の下限値が抑えられるため、ある程度以上負荷が小さくなっても、必要以上の仕事品で圧縮機モークを駆動する必要があり省エネに反し不

本発明の目的は、アンロード機構による能力

又、回転数制御手段(8)が、モータ(2)への供給電源周波数を変更するインパータ制御回路で構成し、かつ、一の設定周波数で前記モータ(2)を回転するとき、アンロード機械(7)での制御値に応じて、前記モータ(2)への供給電圧を電流がほぼ最小となる値に制御する電圧制御路を設けることとした。

(作用)

アンロード機構(7)による能力が初回と、回転制御手段(8)による能力が初回とを組合かせることにより、アンロード機構(7)でのに能力が初にたるに対するとのは対するとができると、投稿のはからには対するとができる。とは、世界には近になってある。

又、回転数額如手段(8)をインパータ制御

回路で様成し、これに備える電圧制御部により、一の投定周放改でモータ(2)を同一回転数で駆動する場合、アンロード機構(7)での制御値に応じて、モータ(2)への供給電圧は、電流値がほぼ最小となるように制御されるため、アンロード機構(7)での制御値の相違に起因したモータ負荷の大小に悔わるず、消費電力を低減にでき、高い効率が得られるのである。

(実施例)

第1図に示すものは、本発明にかかる能力可 変形圧縮機(100)であって、低圧ドームを構 成する密閉ケーシング(1)の内部に、モータ (2)と、 抜モータ(2)のクランク軸(3)に 従動される圧縮要素(4)を内装している。

前記圧 鉱 要素 (4) は、レシプロ式 V 形 2 気筒 タイプ のものであり、 無謀 (5) に 2 つの気筒(51) (52) を 個 え、 族各 気筒内に 뜀動 きれる ピストン (61) (62) を、 遮接棒 (71) (72) を介して前記 クランク (3) の 個心 袖部

りの圧縮動作の回放を変えて、 8 0 H z 定格時の 1 0 0 %に対し 5 0 %~ 1 1 7 % の範囲で能力を 変更可能にしている。

尚、第1図中、(9)は外部収入管接続口であり、(10)は、前記各気筒(51)(52)の吐出チャンパーを統合する銀合環、(11)は 弦集合環(10)から内部吐出管(12)を介して接続する外部吐出管接続口である。

以上構成する圧縮機(100)は、第2回に示すように、5台の室内機(U1~U5)を接続する室外機(200)に配設され、多室空間システムを構成している。

そして、前記アンロード機構(7)と回転飲 制御手段(8)との2つの能力制御を組合わせ て、第3図に示す9つの運転モードの~のを構成 し、前記室内機(U1~U5)の負荷に応じて トータル能力を制御するのである。

低能力能から高能力関への能力増加について は、まずアンロード運転に固定して周波数を40 (30)に接続している。

又、前記モータ(2)の電源ラインには、既送したようなPWM割御部をもつインパータ制御回路から成る回転散制御手数(8)を接続し、該回転数制御手段(8)により供給電源周波数を30Hz~70Hzの範囲で変更して、定時間あた

以上のように、2つの能力制御を組合わせることにより、アンロード機構(7)による50%ロード(アンロード)に対し、回転数制御手段(8)による低周波数低回転数域(40Hz)での低い能力制御が可能となるため、能力制御の下

限値を拡げることができ、 負荷の大幅館小に対応してその能力を十分に低減できることになる。 又、アンロード機様(7)での 50 %ロードと 1 00 %ロードという担い制御値に対し、回転数制 切による細かい制御が行えるため、 負荷変動に広 範囲に追従して適性な制御が行えることになる。

又、能力減少倒でフルロードとアンロードとの境界(®ー®間)で直ちにフルロードからアンロードに変更するのではなく、フルロードで且つるOHzというモード®に移行させて負荷変動の動向を見極めるようにしたから、フルロードとアンロードとの切換回数が減らせて、アンロード機関(7)による機械的な動作を極力少なくでき、制御の信頼度を高めることができる。

次に、上記の制御服様に見られるように同一周波数でアンロード機構(7)による他力制御値が異なる運転モード(①と⑤。②と⑤等)があるが、この場合に、インバーを制御回路を構成する回転数制御手段(8)に、アンロード機構(7)

負荷時の他、軽負荷時及び過負荷時を想定した場合につき、それぞれのモータ負荷特性をも示したおり、この図に示すように、アンロードとの遊いだけでなく、空間負荷電圧の助けることになるため、高圧圧力や低圧圧力との関係によっても最適電圧圧力を助けることにより、上記での大小により最適電圧値を変更するようにしてもよく、こうする場合には、一層もめ細かな無額が行える。

以上説明した実施例では、レシアロ形の圧縮 要素を用い、50%ロード運転のみ可能にした が、前記圧縮要素(2)の形式はロータリー式、 スクロール式等であってもよく、又、設定ロー ド%も33%、25%等直宜要更可能である。 (発明の効果)

以上、本発明では、アンロード機構(7)に よる能力制御と回転数制御手段(8)による能力 制御とを組合わせたから、能力制御の下限値を十 での能力制物値に応じて供給電圧値を変更する電圧制御部を設ける。この電圧制御部は、例えばP WM制御部へ出力されるゲート信号の軽を調節すること等により構成される。

第4図及び第5図に示すように、同じ40H 2での選転でも、50%ロードたるアンロード時とでは、7ンロードを3フルロード時とでは、7ンはは、50%ロードを3フルロード時とでは、50%ロークの食物には、50%には、50%には、50%には、50%には、50%には、50%には、50%には、50%には、50%になる。これにいる。50%には、50%になる。50%になる。50%になる。50%になる。6

尚、第4閏及び第5回では、各々、標準空調

分に低くできると共に、能力制御の刻み値を細かくすることができ、負荷の大幅輸小に対応して能力を十分低減でき、かつ、負荷変動に広範囲に追従した適性な能力制御が行える。

又、回転数制御手段(8)をインバータ制御回路で構成し、一の周波数でモータ(2)を回転制御するとき、アンロード機構(7)での制御値に応じて、モータ(2)への供給運圧を電流がほぼ 最小となる値に運圧制御するから、アンロード機械(7)による制御値の相違に起因したモータ負荷の大小に拘わらず、高いモータ効率が得られ、併用能力制御が効率的に行い得る。

4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明圧縮機の緩断面図、第2図は同圧縮機を具備したシステム機成例を示す図、第3回は能力制御の各選転やード及び制御手間を示す図、第4回はアンロード時のモータ負荷特性図、第5回はフルロード時のモータ特性図、第8回は従来のアンロード機構を具備した圧縮機の緩

断面図、第7図は従来の回転数制御手段による能力制御回路図である。

(2)+ - +

(4) ···· 圧縮要素

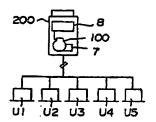
(7)・・・・アンロード機様

(8) ····回転数制御手段

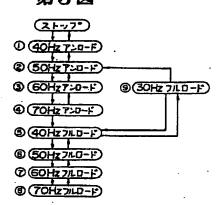
出類人 ダイキン工業株式会社

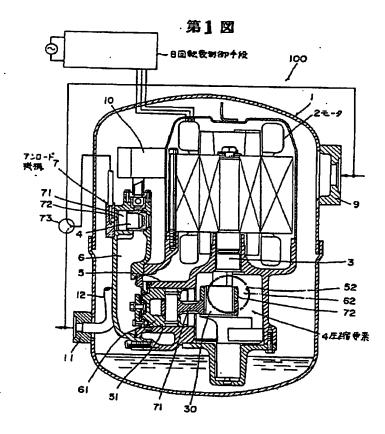
代理人 弁理士 埠 田 直 久

第2図



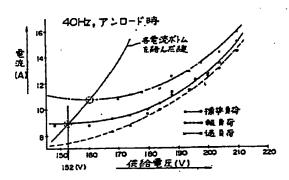
第3図



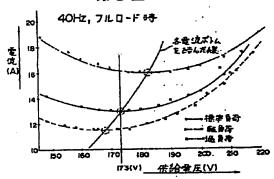


特開平2-23279(6)

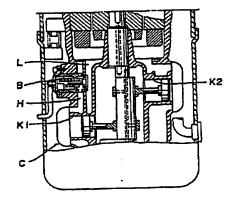
第4 図



第5図



第6図



第7図

